



1. Tantárgy neve	Nemlineáris irányítások				
2. Tantárgy angol neve	Nonlinear control				
3. Tantárgykód	BMEKOKAD018	4. Követelmény	vizsga	5. Kredit	4
6. Óraszám	3 (0) Előadás	0 (0) Gyakorlat	0 (0) Labor		
7. Tanterv	Doktori képzés (D)	8. Szerep	Alap		
9. A tantárgy elvégzéséhez szükséges tanulmányi munkaóra összesen					42
Kontakt óra	42	Órára készülés	0	Házi feladat	0
Írásos tananyag	0	Zárthelyire készülés	0	Vizsgafelkészülés	0
10. Felelős tanszék	Közlekedés- és Járműirányítási Tanszék				
11. Felelős oktató	Dr. Szabó Zoltán				
12. Oktatók	Dr. Szabó Zoltán				
13. Előtanulmány					
14. Előadás tematikája					
Bevezetés. Kapcsolt rendszerek. Geometria: megfigyelhetőség, irányíthatóság, alapfeladatok megoldása. Linearizálás. Stabilitás. Passzív rendszerek. Backstepping. Nemlineáris megfigyelők. Lineáris módszerek kiterjesztése: gain scheduling, LPV.					
15. Gyakorlat tematikája					
16. Labor tematikája					
17. Tanulási eredmények					
A. Tudás B. Képesség C. Attitűd D. Önállóság és felelősség					
18. Az aláírás megszerzésének feltétele, az aláírás érvényessége					
Az aláírás megszerzésének és egyúttal a vizsgára bocsátásnak a feltétele az egyéni hallgatói feladat hiánytalan és határidőre történő beadása. A vizsga szóbeli.					
19. Pótlási lehetőségek					
20. Jegyzet, tankönyv, felhasználható irodalom					
Isidori, A. Nonlinear Control Systems, Springer, 1995					
Tantárgyleírás érvényessége	2019. november 27.	Jelen TAD az alábbi félévre érvényes		Nem induló tárgyak	